#### TRANSLATION

Japanese Utility model application
Laid-open publication No. 3-364

#### Claim 1.

Parking lock apparatus of electronic-controlled mechanical transmission in which shift selection is performed by a computer-controlled actuator; comprising

a sleeve having an inner gear formed on an inner periphery thereof, the inner gear being possible to mesh with a clutch gear of a shift gear and an outer gear of a hub mounted on an output shaft;

a parking gear integrally formed on a periphery of said sleeve;

a hook lever engageable with said parking gear; and

a cam shaft for engaging said hook lever with said parking gear; wherein

said cam shaft and a select lever of a control box are connected by a connecting member so that said cam shaft engages said hook lever with said parking gear.

⑩ 日本 国 特 許 庁 (JP)

①実用新案出顧公開

② 公開実用新案公報(U) 平3-364

@Int. Cl. 5 F 16 H 61/26 3/00 63/04 59:04 # F 16 H

庁内整理番号 識別記号

❷公開 平成3年(1991)1月7日

7331-3 J 7331-3 J 8513-3 J 7331-3 J

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全 頁)

電子制御機械式オートトランスミツションのパーキングロツク装置 ❷考案の名称

> 頭 平1-61646 ②実

願 平1(1989)5月26日 ②出

⑫考 案 者 大 淼

東京都日野市日野台3丁目1番地1 日野自動車工業株式

会社内

日野自動車工業株式会 ⑪出 願 人

東京都日野市日野台3丁目1番地1

1. 考案の名称

電子制御機械式オートトランスミッションの パーキングロック装置

- 2. 実用新案登録請求の範囲



ロック装置。

#### 3. 考案の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本考案は、電子制御機械式オートトランスミッションのパーキングロック装置に関するものである。

### [従来の技術]

近年、最新の電子制御により、マニュアルトランスミッションと摩擦式クラッチをそのまま自動化して、イージードライブと高い経済性 (Easy & Economy) を併せて実現した電子制御機械式オートトランスミッションが開発され実用化されている。

該電子制御機械式オートトランスミッションは、第8図に示す如く、相互に通信を行うエンジン制御用と駆動系制御用の二つのマイクロコンピュータを備え、駆動系制御用コンピュータは、車速、エンジン回転、クラッチの位置等各種のセンサから車両の状態を読み取り、アクセル、セレクトレバー等で示される運転手の意志

に応じて判断を行い、電磁弁に対し信号を出し アクチュエータであるエアシリング(クラッチ コントロールシリンダ、セレクトシリンダ、シ フトシリンダ)を作動させてクラッチ及びトラ ンスミッションを制御する一方、エンジン制御 用コンピュータは電子ガバナによりエンジンを 制御し、又、前記駆動系制御用コンピュータは、 発進変速時のエンジン回転指示等を前記エンジ ン制御用コンピュータに送ると共にラック位置 信号等を受け取りエンジン制御用コンピューク と連携するようになっている。

前述の如き電子制御機械式オートトランスミ ッションに於いては、駐車時にマニュアルトラ ンスミッションのようにセレクトレバーを第 1 速又はR (リバース) レンジに入れておく、い わゆるギヤ入り駐車は、エンジン始動時の飛出 し防止の関係上行うことができないため、駐車 時にはセレクトレバーをN(ニュートラル)レ ンジに入れ専らサイドプレーキに依存していた。

このため、セレクトレバー操作により電子制



御機械式オートトランスミッションでマニュアルトランスミッションと同様のギヤ入り駐車を可能とし、駐車時の安全性をより向上させようとする電子制御機械式オートトランスミッションのパーキングロック装置として、第4図乃至第7図に示されるようなものが存在する。

第4図はトランスミッション1のギヤ構成を示し、2は入力軸、8はカウンタシャフト、4は出力軸であり、5は出力軸4の端部(プロペラシャフトに連結される側)に設けたパーキングギヤ、6は前記パーキングギヤ5に係脱する爪レバーである。

第 5 図において、機構を説明すると、前記爪レバー6 はトランスミッション1 の図示しないケーシングに固定された支軸? によって回動可能に軸支されていると共に前記支軸? によってサプレバー8 が枢支され、該サプレバー8 と爪レバー6 との間にスプリング9 が介装されている。

10は前記サブレバー8 の反爪レバー6 例(図



では下側)において軸線方向移動可能に設けられたカム軸であり、該カム軸10にカム11が形成されており、前記サブレバー8 はカム軸10の軸線方向の移動によりカム軸10或いはカム11の外周面に接触される。

前記カム軸10とコントロールボックス12のセレクトレバー13とをワイヤ等の連結部材14にて連結し、コントロールボックス12に新たに設定したP(パーキング)レンジにセレクトレバー13を移動させたときに前記カム11がサブレバー8に接触するようにしてある。

前記セレクトレバー13をPレンジに移動させると、連結部材14を介してカム軸10は軸線方向へ移動し、カム11がサブレバー8の下側へ入り込み、これにより第6図で示されるように、サブレバー8はカム11によって押し上げられ、スプリング9を介して爪レバー6が押し上げられてパーキングギヤ5に係合し、出力軸4の回転がロックされる。

前記爪レバー6 がパーキングギヤ5 に係合す

る際、パーキングギヤ5の歯の山に当接したときにはスプリング8によってこれを吸収し、その状態で車両がごく僅かな量だけ動いたときにプロペラシャフト(図示せず)から出力軸4に はったがいる回転でパーキングギヤ5が回転 はれ、スプリング9で押圧されている爪レバー6はパーキングギヤ5の谷に係合ロックするので、爪レバー6とパーキングギヤ5との係合位相がでれた状態でセレクトレバー13がPレンジに確実に 移行されるようにしている。

一方、セレクトレバー13が P レンジ以外の位置にある場合には第 7 図で示されるように、カム11はサブレバー8 の位置からずれて、サブレバー8 はカム軸10に当接するため、爪レバー6 はパーキングギヤ5 との係合を解脱した状態となり、出力軸4 が回転し得るようにしてある。 [考案が解決しようとする課題]

しかしながら、前述の如き**電子制御機械**式オ ートトランスミッションのパーキングロック装



置においては、出力軸4端部にPレンジ専用のパーキングギヤ5を設けるため、トランスミッション1の全長が長くなり設置上の制約が大となる等の問題を有していた。

本考案は、斯かる実情に鑑み、全長を変えることなく、ギヤ入り駐車を行い得る電子制御機 械式オートトランスミッションのパーキングロック装置を提供しようとするものである。

### [課題を解決するための手段]

本考案はコンピュータで制御されるアクチュ エータによりシフト、セレクトが行われる電子 制御機械式オートトランスミッションにおいて 出力軸に嵌装されたハブの外歯及び変速ギヤの クラッチギヤに対し噛合可能な内内関が内内間に 対設されたスリーブの外周に、パーキングギヤ部に形成し、該パレバーを前記パーキング 節を一体に形成し、該パレバーを前記パーキング グギヤ部に係脱せしめるカム軸とを備え、該カ ム軸とコントロールボックスのセレクトレバー とを、該セレクトレバーのパーキングレンジで



カム軸が前記爪レバーをパーキングギヤ部に係合させるよう、連結部材により連結したことを 特徴とするものである。

### [作 用]

従って、セレクトレバーをパーキングレンジ に移動させれば、連結部材を介してカム軸が作 動し、爪レバーがスリーブ外周部に一体に形成 されたパーキングギヤ部に係合するため、出力 軸の回転がロックされる。

### [実 施 例]

以下、図面に基づいて本考案の実施例を説明 する。

第1図乃至第3図は本考案の一実施例であり、 図中第4図乃至第7図と同一の符号を付した部 分は同一物を表わしている。

第1図において、15は入力軸2 端部に嵌着されたギヤ、16はカウンタシャフト3 端部に嵌着され前記ギヤ15と常時嚙合しているギヤ、17a.17b.17c.17d はカウンタシャフト3 に嵌着されたギヤ、18a.18b.18c.18d は出力軸4 に対し回



々スプラインを介して嵌装され外周に前記クラッチギヤ19a,19b 及び19c,19d と同様な外歯21a.21b が刻設されたハブ、22a,22b は前記ハブ20a,20b の外歯21a,21b と常時嚙み合う内歯23a,23b が内周面に刻設され前記出力軸4 軸線方向に移動し得前記クラッチギヤ19a,19b 及び19c,19d の夫々いずれか一方とハブ20a,20b に対し両方にまたがって嚙合可能なスリープ、24a,24b は前記スリープ22a,22b の外周の凹溝25a,25b に摺動自在に係合し図示しないシフトシリンダによって出力軸4 軸線方向へ移動されるシフトフォークであり、前記スリープ22a,22b のいずれ

か一方(図ではスリーブ22b )の外周に、第 2

図、第3図に示す如く歯を刻設しパーキングギ

ヤ部26を形成し、トランスミッション1 のケー

シング27内部のプラケット28に出力軸4と平行

転自在に嵌装されクラッチギヤ19a,19b,19c,19d

を一体に備え前記ギヤ17a~17d と夫々常時職

合している変速ギヤ、20a.20b は出力軸4 の前

記クラッチギヤ19a.19b 間及び19c.19d 間に夫



に固定された支軸1に、前記パーキングギヤ部 26と係脱可能となるよう爪レバー6 を枢支せし めると共に、前記支軸7 にサプレバー8 を枢支 せしめ、前記爪レバー6とサプレバー8との間 にスプリング9を介装させ、前記サブレバー8 先端部近傍の反爪レバー6側位置に、カム11が 一体に形成され出力軸4と平行に延びるカム軸 10を、該カム軸10がケーシング27内部の軸受部 29に軸線方向に摺動自在に支持されるよう、配 設し、更に、前記支軸7 に、前記サブレバー8 をカム軸10側へ回動させる方向に付勢するばね 材(図示せず)を設け、前記サプレバー8の反 爪レバー6 側の面8aが常にカム軸10或はカム[[ の外周面に当接するようにすると共に、前記ガ ム軸10とセレクトレバー13とをワイヤ等の連結 部材14によって連結し、前記セレクトレバー13 をPレンジに移動させた際前記サブレバー8の 面8aに対しカム11の外周面が当接するようにし てある。

前述の如く構成したので、第4図乃至第7図

に示されるパーキングロック装置の場合と同様に、セレクトレバー13をPレンジに移動させれば、第2図、第3図に示す如く、爪レバー8がスリープ22bのパーキングギヤ部26に係合するため、出力軸4の回転がロックされ、マニュアルトランスミッションと同様なギヤ入り駐車が可能となり、駐車時の安全性をより向上させることができる。

しかも、上記実施例においては、スリープ22bの外周部にパーキングギヤ部26を一体に形成してあるため、出力軸4端部にPレンジ専用のパーキングギヤ5を設ける必要がなくなり、トランスミッション1の全長を長くせずに済み、設置上の制約が緩和され、設計の自由度も増すことになる。

尚、本考案の電子制御機械式オートトランスミッションのパーキングロック装置は、上述の実施例にのみ限定されるものではなく、本考案の要旨を逸脱しない範囲内において種々変更を加え得ることは勿論である。



### [考案の効果]

以上説明したように本考案の電子制御機械式 オートトランスミッションのパーキングロック 装置によれば、トランスミッションの全長を長 くせずに、マニュアルトランスミッションと同 様なギヤ入り駐車を行うことができ、駐車時の 安全性をより向上させることが可能となるとい う優れた効果を奏し得る。

### 4. 図面の簡単な説明

第1図は本考案の一実施例を示すトランスミッションのギヤ構成概要図、第2図は本考案の一実施例の機構を模式的に示す斜視図、第3図は本考案の一実施例を示すトランスミッショスので、第4図は従来例を示すとは従来例を示すとは、第5図はパーキンの機構を模式的に示すが、第6図はパーキングでは、第7回の作動説明図、第7図はパーキングでは、第8図は電子制御機式オートトランスミッションの説明図である。

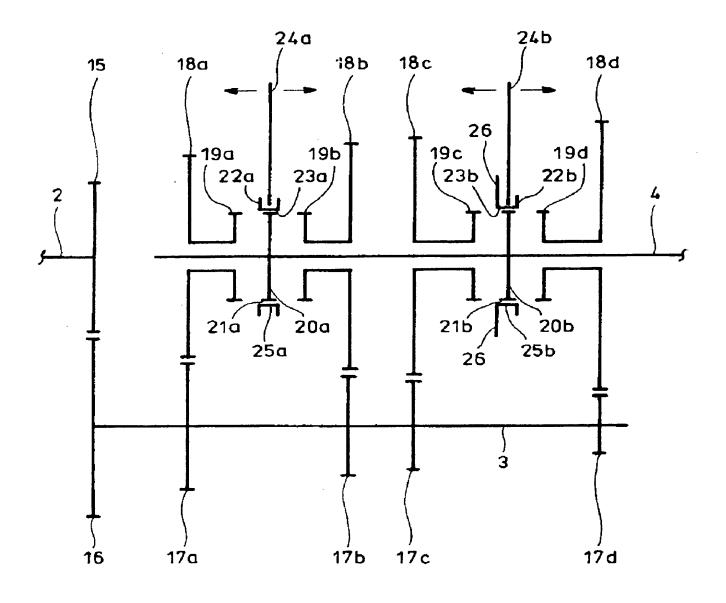


1 はトランスミッション、2 は人力軸、3 はカウンタシャフト、4 は出力軸、6 は爪レバー、7 は支軸、8 はサブレバー、9 はスプリング、10はカム軸、11はカム、12はコントロールボックス、13はセレクトレバー、14は連結部材、18a ~18d は変速ギヤ、19a ~19d はクラッチギヤ、20a.20b はハブ、21a.21b は外歯、22a.22b はスリーブ、23a.23b は内歯、24a.24b はシフトフォーク、26はパーキングギヤ部、27はケーシングを示す。



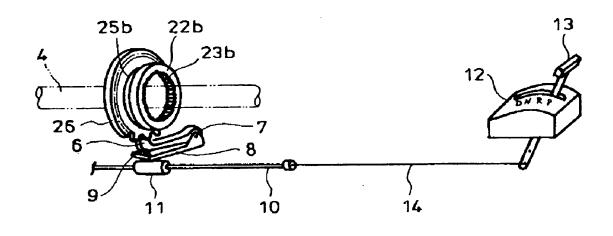
### 実用新案登録出願人 日野自動車工業株式会社

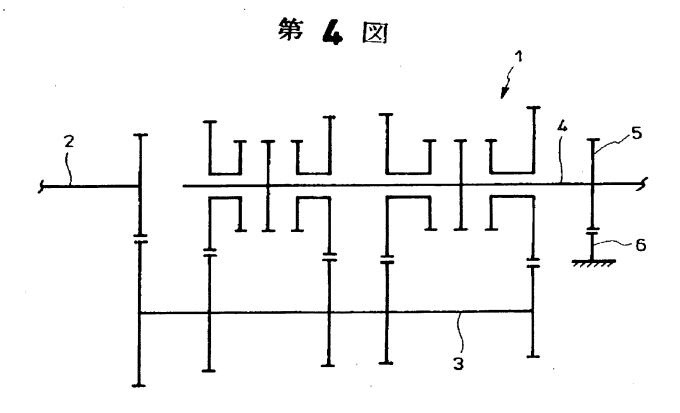
# 第1図



史用新案登録出願人 日野自動車工業株式会社

# 第 2 図

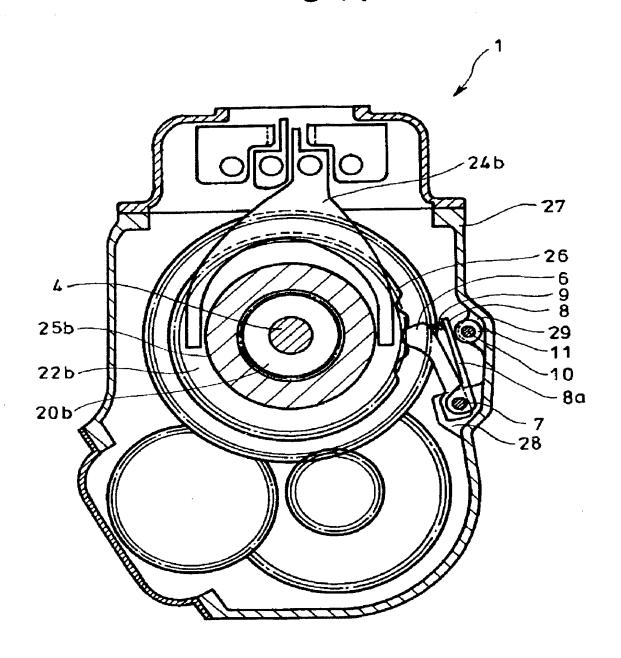




実用新案登録川顧人

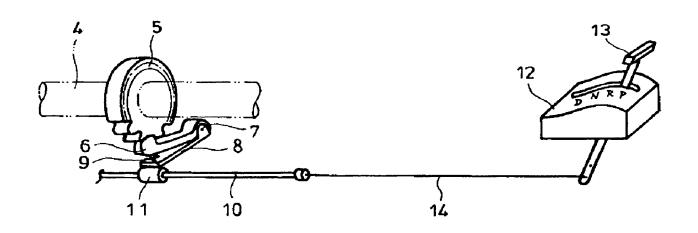
992 日野自動車工業株式会社

# 第3図

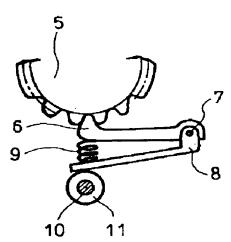


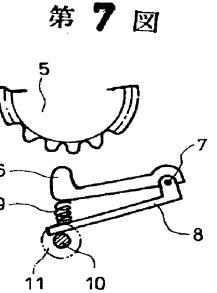
実用新案登録出顧人 日野自動車工業株式

第 5 図



第6図

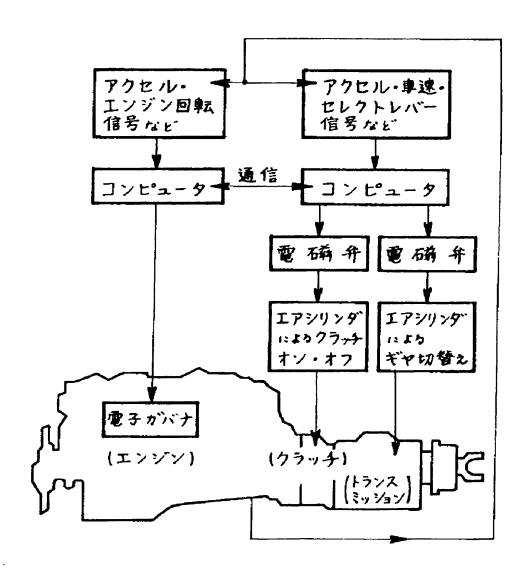




実用新案登録出顧人

日野自動車工業株式

第8図



実用新案登録出顧人

995 日野自動車工業株式会社

@日本国特許庁(JP)

①实用新案出願公開

#### 平3-364 ◎ 公開実用新案公報(U)

1 mt. Cl. 5

識別記号

产内整理番号

**@公開** 平成3年(1991)1月7日

F 16 H # F 16 H

7331 -

未請求 請求項の数 1 (金 3頁) 審査請求

図考案の名称

電子制御機械式オートトランスミツションのパーキングロツク姿置

**20%** 剪平1-61646

類 平1(1989)5月28日

微考 案 文 蘂 東京都日野市日野台3丁目1番地1

日野自動車工業株式

会社内

の出 顧 人 日野自動車工業株式会 徃

東京都日野市日野台3丁目1番地1

#### 砂実用新菜登録請求の範囲

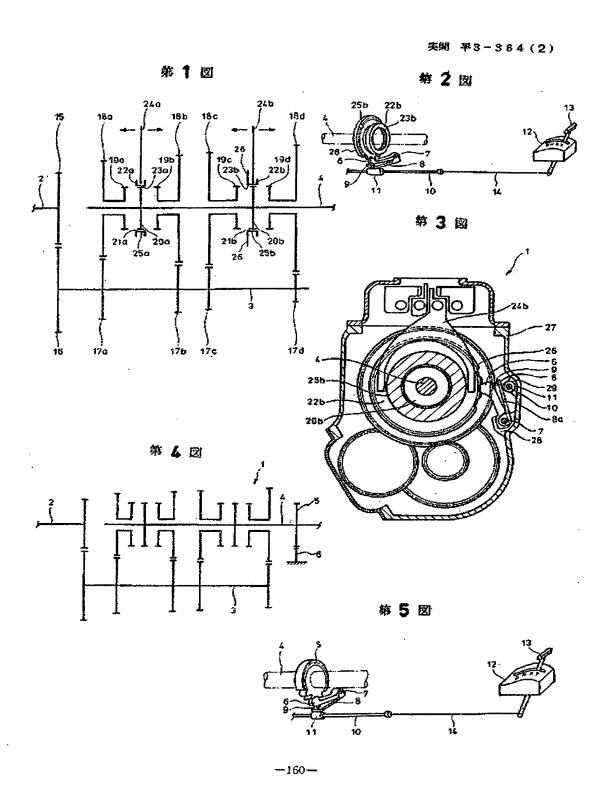
コンピュータで制御されるアクチュエータによ り、セレクトが行われる電子割御機械式オートト ランスミツシヨンにおいて、出力軸に嵌装された ハブの外盤及び変速ギャのクラツテギャに対し嚙 合可能な内歯が内周面に刻設されたスリーブの外 周に、パーキングギャ節を一体に形成し、該パー キングギャ部に保脱可能な爪レバーと、該爪レバ ーを前記パーキングギャ部に係脱せしめるカム軸 とを備え、該カム軸とコントロールボツクスのセ レクトレパーとを、数セレクトレパーのパーキン グレンジでカム軸が前記爪レバーをパーキングギ ヤ部に係合させるよう、連結部材により連結した ことを特徴とする電子制御機械式オートトランス ミツションのパーキングロツク装置。

#### 図面の簡単な説明

第1図は本考案の一実施例を示すトランスミツ ションのギヤ構成概要図、第2図は本考案の一実 施例の機構を模式的に示す斜視図、第8図は本考

業の一実施例を示すトランスミツションの正断菌 図、第4図は従来例を示すトランスミツションの ギャ構成既要図、第5図は従来例の機構を模式的 に示す斜視図、第8図はパーキングロック時の作 動説明図、第7図はパーキングアンロック時の作 動説明図、第8図は電子制御機械式オートトラン スミツションの説明図である。

1はトランスミツシヨン、2は入力軸、3はカ ウンタシヤフト、4は出力軸、6は爪レパー、7 は支軸、8はサブレバー、9はスプリング、10 はカム軸、11はカム、12はコントロールポツ クス、13はセレクトシバー、14は連結部材、 18a~18dは変速ギヤ、19a~19dはク ラッチギャ、20a, 20bはハブ、21a, 2 1 bは外歯、22a, 22bはスリープ、23 a, 23bは内舷、24a, 24bはシフトフオ ーク、26はパーキングギヤ部、27はケーシン グを示す。



実嗣 平3-364(3)

